

UBTECH · ROBOT HUMANOÏDE INDUSTRIEL · ROBOTS
AFRICA

Robot humanoïde industriel UBTECH Walker S2

Un humanoïde grandeur nature qui
remplace lui-même sa batterie,
pensé pour la production et la
manutention en continu.

Le Walker S2 est un robot humanoïde industriel de
nouvelle génération. Il se rend seul à sa station
d'échange de batterie, pour que le travail continue jour
et nuit.



Un humanoïde taillé pour travailler sans relâche

Le Walker S2 est la dernière génération de robots humanoïdes industriels signée UBTECH. Il est conçu pour les opérations de production et de manutention. Il remplace lui-même sa batterie, ce qui lui permet de fonctionner 24/7. Avec sa taille humaine, il s'intègre dans des environnements de travail conçus pour l'homme.

Change seul sa batterie

Le robot remplace lui-même sa batterie, en 3 min. Il reste ainsi disponible 24/7 pour la production et la manutention.

Un gabarit humain

Il mesure 1,76 m pour 70 kg. Ses proportions sont adaptées aux espaces et aux postes de travail conçus pour l'homme.

Tout le corps en mouvement

Ses 52 degrés de liberté se répartissent entre les bras, les mains, les jambes, la taille et le cou : 7 par bras, 11 par main, 6 par jambe, 2 à la taille et 2 au cou.

Une taille souple

La taille pivote de $\pm 162^\circ$ et s'incline de $+90$ à -35 deg : le robot peut se tourner et se pencher vers son travail.

Une préhension solide

Une main saisit à elle seule 7,5 kg. Chaque main offre 11 degrés de liberté pour manipuler les pièces.



52

DEGRÉS DE LIBERTÉ

1,76 m

HAUTEUR

70 kg

POIDS

7,5 kg

PRÉHENSION À UNE MAIN

3 min

CHANGEMENT DE BATTERIE

Aux sources du mouvement et de la perception

Bras

Chaque bras offre 7 degrés de liberté pour atteindre sa cible et se positionner.

Mains

Chaque main compte 11 degrés de liberté et saisit à elle seule 7,5 kg.

Jambes

Chaque jambe compte 6 degrés de liberté pour porter le robot et le tenir sur ses pieds.

Taille

Deux degrés de liberté permettent au buste de pivoter de $\pm 162^\circ$ et de s'incliner de $+90^\circ$ à -35° .



Cou

Deux degrés de liberté permettent de tourner la tête vers la tâche en cours.

Capteurs d'effort six axes

Deux capteurs d'effort six axes mesurent les efforts appliqués au robot.

Batterie

Le robot change seul sa batterie en 3 min.

03

Ce qui distingue cet humanoïde



52 DoF

Des mains habiles

Chaque main offre 11 degrés de liberté et saisit à elle seule 7,5 kg.

162°

Une taille à grande amplitude

La taille pivote de $\pm 162^\circ$ et s'incline de $+90^\circ$ à -35° .

INTÉGRÉ

Mesure des efforts

Deux capteurs d'effort six axes mesurent les efforts subis par le robot pendant le travail.

INTÉGRÉ

Prêt pour la simulation

Un modèle URDF et STL, fourni sous forme de paquet ROS et ROS 2, est mis à disposition pour le Walker S2 EDU.

Le changement autonome de batterie prend 3 min. Le robot enchaîne les postes, en production comme en manutention.

Ses domaines d'intervention



Production

Adapté aux opérations de production : à taille humaine, le robot peut travailler sur des postes conçus pour l'homme.



Manutention

Manipule pièces et charges dans les opérations de manutention. Une seule main saisit 7,5 kg.



Travail en continu

Change seul sa batterie en 3 min, ce qui lui permet de fonctionner 24/7.



Recherche et simulation

Un modèle URDF et STL pour ROS et ROS 2 est publié pour le Walker S2 EDU : vos équipes peuvent planifier et tester en simulation.

Selon la documentation, le modèle de simulation publié concerne le Walker S2 EDU. Vérifiez à quelle version correspond votre configuration.

Changement autonome de batterie

Le robot change lui-même sa batterie en 3 min, ce qui lui permet de fonctionner 24/7.

Walker S2 : caractéristiques techniques

DIMENSIONS ET POIDS

Hauteur	1,76 m *
Poids	70 kg *

CHARGE UTILE ET PERFORMANCES

Degrés de liberté	52 (7 par bras, 11 par main, 6 par jambe, 2 pour la taille, 2 pour le cou) *
Charge de préhension par main	7,5 kg *
Rotation de la taille	±162° *
Plage d'inclinaison de la taille (tangage)	de +90 à -35 deg *

BATTERIE ET RECHARGE

Durée de remplacement de la batterie	3 min *
--------------------------------------	---------

NAVIGATION ET CAPTEURS

Capteurs de force/couple	Capteur de force à six axes x2 *
--------------------------	----------------------------------

COMPATIBILITÉ

Modèle de simulation (Walker S2 EDU)	URDF + STL (paquet ROS/ROS 2) publié dans UBTECH-Robot/WalkerS2-Model — Indiqué comme applicable au Walker S2 EDU *
--------------------------------------	---

AUTRES

Positionnement	Robot humanoïde industriel de nouvelle génération, avec remplacement autonome de la batterie pour un fonctionnement 24/7 dans les flux de fabrication et de manutention *
----------------	---

Sources: Données issues de la documentation publiée par le fabricant, vérifiées dans le tableau des caractéristiques, révision 2.

06

Demander un devis

Indiquez-nous la configuration et les options souhaitées. Précisez la quantité et décrivez les tâches prévues pour le robot : ligne de production, entrepôt ou recherche, par exemple.

NOS
ENGAGEMENTS

01

Approvisionnement neuf

Fourni par des circuits de distribution établis.

02

Garantie constructeur

Chaque unité est livrée avec la garantie constructeur UBTECH complète et la documentation officielle.

03

Assistance

L'assistance technique est coordonnée avec le réseau de service du constructeur.

BON À SAVOIR

Le modèle de simulation est un paquet ROS et ROS 2 de fichiers URDF et STL, publié dans le dépôt UBTECH-Robot/WalkerS2-Model.

DEMANDER UN DEVIS

Prix et configuration sur demande.

SITE WEB · robotsafrica.com/af-fr/UBTECH-Walker-S2.htm

DÉCOUVREZ-LE EN ACTION · youtube.com/watch?v=TNryO2uasws

DÉCOUVREZ-LE EN ACTION · youtube.com/watch?v=nzflxCHT4vw

Robots Africa livre dans le monde entier.



SCANNEZ POUR ACCÉDER À
LA FICHE PRODUIT